BRAZO ROBOTICO



5-B Mecatrónica

PROGRAMACION DE ROBOTS INDUSTRIALES

* PROYECTO FINAL
* NEGRETE HERNANDEZ JOHN PAUL
* MARTIN BARAJAS MORALES
* BENJAMIN NECISO GUERRERO
* LEONARDO FABIAN CONTRERAS JUAREZ

Metas del proyecto

Diseñar y programar un brazo robótico

Objetivo

* Calculo de los engranes
* Calculo de la estructura del brazo
* Diseño del brazo
* Maquilado
* Ensamblado del brazo
* Programación
* Automatización
* Creación de interfaz amigable con el usuario